人工衛星ヒータ制御の熱モデル化に関する考察

Consideration for thermal modeling of satellite heater control

井本 寬之* 酒井 菜名子* 北嶋 麻里絵** 平出 和広* Hiroyuki Imoto, Nanako Sakai, Marie Kitajima, Kazuhiro Hiraide

人工衛星の熱制御方式の一つであるヒータ制御は、ヒータに供給する電力の on/off により、温度維持を行うものである。ヒータ制御において、制御系設計に依存する給電遅れが発生するが、熱モデル でこの遅れを考慮しないことが多い。本稿では、ヒータへの給電遅れを考慮した熱モデルを用いて従 来モデルとの差異を評価し、ヒータ制御の熱モデル化について考察した。

A heater control system, one of satellite thermal controls, maintains the temperature by turning on/ off the power supplied to the heater. In the heater control, a power supply delay due to the design of the control system occurs, however this delay is not usually considered in the thermal model. In this report, we evaluated the difference from the conventional model by using the thermal model considering the power supply delay to the heater, and considered the thermal modeling of the heater control.

1. まえがき

人工衛星の熱制御系に求められる役割は、要求された 期間において、衛星の全ての構造物、搭載機器に対して 適切な温度環境を与えることである。人工衛星の熱設計 は衛星システムの寿命及び性能に直接関与する基盤技術 であると言える。また、熱設計の検討及び検証の手段と して、熱解析(数値シミュレーション)が活用される。

ここで、数値シミュレーションに共通する注意点とし て、全ての現象を正確に模擬しているわけではない点が 挙げられる。例えば、人工衛星で一般的に使用される ヒートパイプは、管の内部に封入した流体の相変化を 利用した熱制御デバイスであるが、通常、衛星システム 全体の熱数学モデルでは、流体の相変化を模擬せず、簡 易的なモデル化を採用することが多い。この場合、熱解 析結果からヒートパイプ熱輸送能力の範囲内にあること 等を確認する必要がある。このように、目的に応じて、 適切なモデル化及び評価手法を選択する必要がある。

本稿では、人工衛星の熱設計の中から、能動型熱制御 方式の一つであるヒータ制御に着目する。まず、設計 パラメータを整理し、次に、ヒータ制御について通常採 用される熱モデル化について説明し、模擬されていない 項目を識別する。さらに、識別した項目の模擬の有無に よる熱解析結果の差異を確認し、ヒータ制御の熱モデル 化について考察する。

2. 人工衛星のヒータ制御概要

能動型熱制御方式の一つであるヒータ制御は、ヒータ に供給する電力の on/off により、低温維持、又は、許容 温度範囲が狭い機器の温度維持を行うために用いられる。 人工衛星では、主にシートヒータが用いられ、温度制御 対象近傍の構体パネル面等に接着剤により実装される。 ヒータの on/off 制御には、サーモスタット方式による自動 制御とコマンド方式による指令制御がある。本稿では、 サーモスタット方式のうち、ヒータ制御機器を用いた電 子式サーモスタットについて考える。

電子式サーモスタットは、温度センサとヒータの組合 せと、これらを制御するヒータ制御機器から成る。ヒータ 制御機器は(1)温度センサの出力を検知し(電圧値をデジ タルデータとしてハンドリング)、(2)設定された温度制御 範囲に収まるようにヒータの on/off を判定し、(3)ヒータ へ電力を供給する。ここで、ヒータ制御系設計に依存す る給電遅れが発生する点に注意が必要である。典型的な 電子式サーモスタット方式の模式図を図1に示す。

ヒータ制御に関連する主な設計項目を表1に示す。こ れらは衛星システムリソース及び各サブシステム設計の 制約の範囲内で決定する必要があり、衛星システム及び 各サブシステムとのインタフェース調整が必要となる。 熱制御系の中でクローズするものではないことに注意が 必要である。

*鎌倉事業部 宇宙第二技術部 **日本アドバンス・テクノロジー



図1 電子式サーモスタット方式の模式図

表1 ヒータ制御に関連する主な設計項目

設計項目
ヒータ系統数
ヒータ on/off 判定周期
ヒータ容量(ヒータ抵抗値・結線)
ヒータ制御温度(on 温度/ off 温度)
ヒータ制御方式
ヒータレイアウト
温度センサレイアウト
ハーネスレイアウト
温度センサ種類及び個数
温度データ更新周期
ヒータ接着剤

3. ヒータ制御の熱モデル化に関する考察

2章で説明したヒータ制御の検討及び検証のため、 熱解析を活用する。ヒータ制御に関連する熱モデル設定 項目を以下に示す。

- (1) ヒータ発熱量(バス電圧が変動する場合は、その変動を考慮)
- (2) ヒータ制御温度 (on 温度/ off 温度)
- (3) 温度センサに対応するノード
- (4) ヒータに対応するノード(発熱を印加するノード)
- (5) ヒータ制御アルゴリズム(複数の温度データを使用 する場合、最低温度/最高温度/平均温度のうち どの情報でヒータ on/off を判定するか)
- (6) ヒータ on/off 判定に使用する温度の A/D 変換ス テップ
- (7) ヒータ給電までの遅れ時間(温度データ更新周期、 ヒータ on/off 判定周期等に依存)

汎用熱解析ソフトウェアでは、ヒータ制御を模擬する ための機能が具備されており、上記の項目(1)~(5)を 設定する仕様となっている。通常の衛星システム全体を 対象にした熱モデルでは、上記の項目(6)及び(7)を模擬 しないことが多い。つまり、これらについては理想的な 制御が仮定された解析結果を得ることになる。この 場合、解析結果(時系列のデータ)から、ヒータ on/off の周期が十分大きいこと等を確認し、項目(6)及び(7)の

表2 仮定するコンフィギュレーション

項目	内容
	衛星内部(放熱面を有しないパネル)に搭載される
温度制御	機器
対象	・許容温度下限(動作時)-10℃
	・動作時発熱 なし
環境温度	構体内部放射シンク – 15℃ (一定)
	・ヒータ2系統(主系及び従系)
ヒータ仕様	・ヒータ容量5W/系統(バス電圧一定)
	・ヒータ制御温度(主系)
	on 温度:-2℃/ off 温度: 0℃
	・シートヒータ3枚/系統
	・機器、ヒータ及び温度センサはヒートシンク
その他	(アルミ合金)上に搭載。配置を図2に示す。
	・主系ヒータにより温度制御される場合を考える。



設定の妥当性を評価することになる。

本稿の熱解析では、汎用熱解析ソフトウェアである Thermal Desktop 及び SINDA/FLUINT を使用した。 節点法の温度ソルバである SINDA/FLUINT は Fortran ベースのツールであり、ユーザが作成したプログラムを 組み込むことが可能である。上記 (6) 及び (7) は、ユーザ プログラムでモデル化した。

ここで、衛星構体内部に搭載される機器をヒータ制御 するコンフィギュレーションを想定し、ヒータ制御モデ ル化の差異が解析結果及び評価結果に与える影響を確認 する。想定するコンフィギュレーションを表2に示す。

上述の熱モデル設定項目(6)及び(7)をパラメータと し、表3に示す4つの解析ケースを設定した(Case 1が 通常のモデル化に相当:A/D変換ステップと給電遅れの 影響を考慮しない)。

解析結果一覧を表4に示す。また、各ケースの温度及 びヒータステータスの時系列データを図3~6に示す。

項目	Case 1	Case 2	Case 3	Case 4				
ヒータ on/off 判定に使用する 温度の A/D 変換ステップ	0°C	1 °C	℃ 0	1 °C				
ヒータ給電までの遅れ時間	0 sec	0 sec	30 sec	30 sec				
備考	通常の モデル化	_	_	_				

表3 解析ケース一覧

表4	解析結果-	-暫
11 7	/JT1/I/I/I//	見

項目	Case 1	Case 2	Case 3	Case 4			
機器取付点温度	$-2.3 \sim -0.7 ^{\circ}\text{C}$ (1.6 $^{\circ}\text{C}$)	$-2.7 \sim -0.3 ^{\circ}{ m C}$ (2.5 $^{\circ}{ m C}$)	$-2.4 \sim -0.4 ^{\circ}{ m C}$ (2.1 $^{\circ}{ m C}$)	$-2.8 \sim 0.0 ^{\circ}{ m C}$ (2.9 $^{\circ}{ m C}$)			
ヒートシンク平均温度	$-2.0 \sim 0.3 $ °C (2.3 °C)	$-2.5 \sim 0.8 ^{\circ}\text{C}$ (3.3 $^{\circ}\text{C}$)	$-2.1 \sim 0.7 ^{\circ}\text{C}$ (2.8 $^{\circ}\text{C}$)	$-2.6 \sim 1.2 ^{\circ}\text{C}$ (3.8 $^{\circ}\text{C}$)			
ヒータ Duty	27 %	27 %	27 %	27 %			

※括弧内は温度変動幅











図6 時系列データ (Case 4)



図5 時系列データ (Case 3)



図7 ヒートシンク温度分布図

さらに、Case 1 及び Case 4 について、ヒートシンクの 温度分布図を図7 に示す。

解析結果の評価を以下に示す。

- (1) Case 1 と Case 2 の機器取付点温度の変動幅を比較 すると、Case 2 の方が A/D 変換の1 ステップ分 (1℃) 程度大きくなる。ヒータon/off温度を検討す る際は、A/D 変換の温度テーブルを確認する必要が ある。また、温度変動が問題となる場合は、温度セ ンサ種類、A/D 変換カーブ等の見直しを検討する。
- (2) Case 1と Case 3の機器取付点温度の変動幅を比較 すると、Case 3の方が 0.5℃程度大きくなる。今回 の条件では温度変動の周期は 10 分程度(ヒータ on 継続時間が 3 分程度、ヒータ off 継続時間が 7 分程 度)であったが、周期がより短くなる場合、ヒータ 給電までの遅れ時間の影響は相対的に大きくなる。 問題となる結果であれば、温度データ更新周期、 ヒータ on/off 判定周期等の見直しを検討する。
- (3) Case 1と Case 4のヒートシンク平均温度を比較す ると、温度変動の大きさは1.5℃程度異なる。温度 変動による変形が気になる場合等は熱解析結果を用 いて影響を評価する。

 (4) Case 1 ~ Case 4のヒータ Duty (ヒータ on 時間の 割合)を比較すると、有意な差異は見られない。
 今回のコンフィギュレーションでは、ヒータ容量の 妥当性評価は、Case 1に相当する通常の熱モデル化 で大きな問題は無いと言える。

今回、解析ケースを設定しなかったが、従系ヒータ制 御時の結果を併せて確認する必要がある。また、ヒータ 及び温度センサのレイアウトの条件を変えた解析ケース を設定することにより、レイアウトの最適化に必要な情 報が得られる。

以上より、ヒータ on/off 判定に使用される温度の A/D 変換、制御系設計に依存する給電遅れの熱モデル化有無 が解析結果に与える影響を定量的に確認できた。条件に よってはヒータ制御による温度変動幅に影響がある。熱 モデルで模擬されていない項目を理解し、その影響の程度 を認識しておくことで、通常のモデル化で得られた解析 結果から十分な評価を実施できる場合が多いと考える。

ヒータ制御に限らず、衛星システムや各サブシステム とインタフェースする項目については、基本設計の段階 で大きな問題がないか確認し、必要なリソースの確保及び インタフェース条件の調整を実施しておく必要がある。 その際、熱解析結果を活用した定量的なトレードオフ は、衛星開発の進捗及び性能向上に貢献すると考える。

4. むすび

人工衛星ヒータ制御の熱モデル化に関して、ヒータ on/off 判定に使用される温度のA/D 変換、制御系設計に 依存する給電遅れの熱モデル化有無による熱解析結果の 差異を確認した。条件によってはヒータ制御による温度 変動幅に影響があることが分かった。これらの項目は、 通常の衛星システム全体を対象にした熱解析で考慮され ないことが多い。今回、一例としてヒータ制御を取り上 げたが、熱制御系として評価すべき項目は多岐に渡る。 他の項目についても解析対象(衛星システム)を理解し、 目的に合った熱モデル化を選択し、要すればモデルを使 い分けて必要な検討・検証を網羅することが必要である。

参考文献

- 大西晃, ほか:宇宙機の熱設計,名古屋大学出版会 (2014)
- (2) Gilmore, D. G. : Spacecraft Thermal Control Handbook Volume I : Fundamental Technologies, Second Edition, The Aerospace Press (2002)
- (3) C&R Technologies, Inc. : Thermal Desktop User's Manual, Version 6.0 (2017)
- (4) C&R Technologies, Inc. : SINDA/FLUINT User's Manual, Version 6.0 (2017)
- (5) Celotti, L., et al.: MASCOT thermal design: how to deal with late and critical changes, 29th

European Space Thermal Analysis Workshop, Appendix F (2015)

- (6) 舟生 豊朗, ほか:次世代熱制御システムの標準化
 検討, 第57回宇宙科学技術連合講演会講演集, JSASS-2013-4085 (2013)
- (7) 宇宙航空研究開発機構: JAXA 共通技術文書 電気 設計標準, JERG-2-200 (2008)

Thermal Desktop、SINDA/FLUINT は、C&R Technologies, Inc.の登録商標です。

執筆者紹介

井本 寛之

2006年入社。入社以来、宇宙機の熱設計・解析業務等に 従事。技術士(航空・宇宙部門)。

酒井 菜名子

2009年入社。入社以来、宇宙機の熱設計・解析業務等に 従事。

北嶋 麻里絵

2011 年入社(日本アドバンス・テクノロジー株式会社)。 入社以来、宇宙機の熱設計・解析業務等に従事。

平出 和広

1991年入社。入社以来、宇宙機の熱設計・解析業務等に 従事。